

Esame di Fisica Moderna: Soluzioni

19 Giugno 2008

1. Data l'Hamiltoniana $\mathcal{H} = \frac{p^2}{2m} - ax$, l'evoluzione degli operatori x , x^2 , p e p^2 è determinata dall'equazione di Heisenberg:

$$\frac{d\mathcal{O}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [\mathcal{O}, \mathcal{H}]. \quad (1)$$

Per gli operatori impulso e posizione si ottiene dunque:

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= \frac{1}{i\hbar} \left[x, \frac{p^2}{2m} \right] = \frac{1}{i\hbar} \frac{p}{m} (i\hbar) = \frac{p}{m} \\ \frac{dx^2}{dt} &= \frac{1}{i\hbar} \left[x^2, \frac{p^2}{2m} \right] = \frac{1}{i\hbar} \left(x \left[x, \frac{p^2}{2m} \right] + \left[x, \frac{p^2}{2m} \right] x \right) = \frac{1}{m} (xp + px) \\ \frac{dp}{dt} &= \frac{1}{i\hbar} [p, -ax] = a \\ \frac{dp^2}{dt} &= \frac{1}{i\hbar} = \frac{1}{i\hbar} (p[p, -ax] + [p, -ax]p) = 2ap \end{aligned} \quad (2)$$

2. In un pacchetto d'onda gaussiano:

$$\psi(p) = \langle p | \psi \rangle = \mathcal{N} e^{-\frac{p^2}{4\Delta^2}} \quad (3)$$

è immediato verificare che i valori medi di posizione e impulso sono entrambi nulli:

$$\begin{aligned} \langle x \rangle &= \langle \psi | x | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} dp \langle \psi | p \rangle \langle p | x | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} dp \psi^*(p) \left(i\hbar \frac{d}{dp} \right) \psi(p) = \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} dp \mathcal{N} i\hbar \left(-\frac{p}{2\Delta^2} \right) e^{-\frac{p^2}{2\Delta^2}} = 0 \end{aligned} \quad (4)$$

perché la funzione integranda è dispari. Analogamente per l'impulso si ottiene:

$$\langle p \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} dp p \mathcal{N} e^{-\frac{p^2}{2\Delta^2}} = 0. \quad (5)$$

Ne segue immediatamente che le indeterminazioni sono date da $\langle (\Delta p)^2 \rangle = \langle p^2 \rangle$ e $\langle (\Delta x)^2 \rangle = \langle x^2 \rangle$.

Si ha quindi

$$\begin{aligned} \langle \Delta p^2 \rangle &= \langle p^2 \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} dp p^2 \mathcal{N} e^{-\frac{p^2}{2\Delta^2}} = \Delta^2 \\ \langle \Delta x^2 \rangle &= \langle x^2 \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} dp \hbar^2 \left(\frac{d\psi(p)}{dp} \right)^2 = \left(\frac{\hbar}{2\Delta^2} \right)^2 \int_{-\infty}^{+\infty} dp p^2 \mathcal{N} e^{-\frac{p^2}{2\Delta^2}} = \frac{\hbar^2}{4\Delta^2} \end{aligned} \quad (6)$$

3. L'evoluzione temporale è data dall'operatore:

$$S(t) = \exp\left(-\frac{i}{\hbar}\mathcal{H}t\right). \quad (7)$$

Si ha quindi

$$\psi(p, t) = \langle p|S(t)|\psi\rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} dp \langle p|\exp\left(-\frac{i}{\hbar}\mathcal{H}t\right)|p'\rangle\psi(p').$$

Nota: $|p\rangle$ indica un autostato dell'impulso, cioè uno stato tale che $p|p\rangle = p|p\rangle$. La soluzione può essere scritta equivalentemente in termini dello stato $|k\rangle$ tale che $p|k\rangle = \hbar k|p\rangle$. Lo stato $|p\rangle$ e lo stato $|k\rangle$ differiscono esclusivamente per la normalizzazione.

Sviluppando l'operatore di evoluzione temporale si ottiene:

$$\begin{aligned} \langle p|\exp\left(-\frac{i}{\hbar}\mathcal{H}t\right)|p'\rangle &= \langle p|\exp\left(-\frac{i}{\hbar}\left[\frac{p^2}{2m} - ax\right]t\right)|p'\rangle = \\ &= \delta(p - p') - \frac{it}{\hbar}\left[\frac{p^2}{2m} - i\hbar a\frac{d}{dp}\right]\delta(p - p') + \\ &- \frac{t^2}{\hbar^2}\int_{-\infty}^{+\infty} dp''\left(\left[\frac{p^2}{2m} - ia\hbar\frac{d}{dp}\right]\delta(p - p'')\right)\left(\left[\frac{p^2}{2m} - ia\hbar\frac{d}{dp'}\right]\delta(p'' - p')\right) + \dots = \\ &= \left\{1 - \frac{it}{\hbar}\left[\frac{p^2}{2m} - i\hbar a\frac{d}{dp}\right] - \frac{t^2}{\hbar^2}\left[\frac{p^2}{2m} - ia\hbar\frac{d}{dp}\right]\left[\frac{p^2}{2m} - ia\hbar\frac{d}{dp}\right] + \dots\right\}\delta(p - p'). \end{aligned} \quad (8)$$

È facile convincersi che tale struttura si ripete a tutti gli ordini in t , pertanto è possibile esponenziare la serie ottenendo:

$$\langle p|\exp\left(-\frac{i}{\hbar}\left[\frac{p^2}{2m} - ax\right]t\right)|p'\rangle = \exp\left[-\frac{it}{\hbar}\left(\frac{p^2}{2m} - i\hbar a\frac{d}{dp}\right)\right]\delta(p - p') \quad (9)$$

L'evoluzione dello stato ψ può quindi essere scritta come

$$\psi(p, t) = \exp\left[-\frac{it}{\hbar}\left(\frac{p^2}{2m} - i\hbar a\frac{d}{dp}\right)\right]\psi(p, 0) \quad (10)$$

dove $\psi(p, 0) = \psi(p)$ è lo stato iniziale.

4. Dalle equazioni di Heisenberg si ottiene che l'evoluzione dei valori medi di posizione e impulso soddisfano le equazioni classiche del moto (teorema di Ehrenfest). Indicando con $\langle \cdot \rangle$ il valor medio sullo stato iniziale ψ si ha:

$$\langle p \rangle = \langle p_S + at \rangle = at \quad (11)$$

$$\langle x \rangle = \langle x_S + \frac{1}{m}p_S t + \frac{1}{2}\frac{a}{m}t^2 \rangle = \frac{1}{2}\frac{a}{m}t^2 \quad (12)$$

dove x_S ed p_S sono gli operatori posizione e impulso in rappresentazione di Schrödinger che forniscono le condizioni iniziali per l'evoluzione in rappresentazione di Heisenberg.

Per calcolare le indeterminazioni, sostituiamo le eq. (11-12) nella eq. (2). Per la posizione si ha

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{dx^2}{dt} \right\rangle &= \frac{1}{m}\left\langle (p_S + at)\left(x_S + \frac{1}{m}p_S t + \frac{1}{2}\frac{a}{m}t^2\right) + \left(x_S + \frac{1}{m}p_S t + \frac{1}{2}\frac{a}{m}t^2\right)(p_S + at) \right\rangle = \\ &= \frac{1}{m}\langle x_S p_S + p_S x_S + \frac{2}{m}p_S^2 t + \frac{a^2}{m}t^3 \rangle. \end{aligned} \quad (13)$$

Notare che tutti i termini lineari in x_S e p_S si annullano nello stato dato. Infatti $\langle x_S \rangle = \langle p_S \rangle = 0$ per le eq. (4-5), mentre $\langle x_S p_S + p_S x_S \rangle$ è nullo poiché:

$$\langle x_S p_S + p_S x_S \rangle = 2\text{Re} \int_{-\infty}^{+\infty} dp \left(i\hbar \frac{d\psi(p)}{dp} \right)^* p\psi(p) = 0 \quad (14)$$

dal momento che lo stato gaussiano è reale e la funzione integranda è moltiplicata per i .

L'indeterminazione su x è quindi

$$\langle \Delta x^2 \rangle = \langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2 = \frac{\hbar^2}{4\Delta^2} + \frac{t^2 \Delta^2}{m^2}. \quad (15)$$

Ne segue che al passare del tempo il pacchetto si allarga.

Per l'indeterminazione in p si ha:

$$\left\langle \frac{dp^2}{dt} \right\rangle = \langle 2a(p_S + at) \rangle = 2a^2 t \quad (16)$$

che implica

$$\langle \Delta p^2 \rangle = \langle p^2 \rangle - \langle p \rangle^2 = \Delta^2 \quad (17)$$

ovvero l'evoluzione temporale non modifica l'indeterminazione sull'impulso.

5. Il principio di indeterminazione di Heisenberg per l'operatore posizione al tempo iniziale (x_S) e al tempo t ($x(t)$) stabilisce la disuguaglianza:

$$\langle \Delta x_S^2 \rangle \langle \Delta x(t)^2 \rangle \geq \frac{1}{4} |\langle [x_S, x(t)] \rangle|^2 \quad (18)$$

dove il commutatore di x a tempi diversi può essere determinato sfruttando le soluzioni delle equazioni del moto calcolate al punto precedente:

$$[x_S, x(t)] = \left[x_S, x_S + \frac{1}{m} p_S t + \frac{1}{2} \frac{a}{m} t^2 \right] = \frac{t}{m} [x_S, p_S] = i\hbar \frac{t}{m}. \quad (19)$$

Si ottiene quindi:

$$\langle \Delta x_S^2 \rangle \langle \Delta x(t)^2 \rangle \geq \frac{t^2}{4m^2} \hbar^2. \quad (20)$$

Questo vincolo implica che l'indeterminazione al tempo t è inversamente proporzionale all'indeterminazione iniziale. Se viene eseguita una misura di posizione al tempo iniziale, dopo la misura l'indeterminazione sulla posizione è nulla e perciò l'indeterminazione a tempi successivi diverge (diventa infinita).

Si può ottenere la stessa conclusione sfruttando il calcolo del punto precedente. Infatti, effettuare una misura di posizione sul sistema al tempo $t = 0$ equivale a considerare come stato iniziale un pacchetto d'onda fortemente localizzato in un punto come lo stato gaussiano del punto 2 nel limite $\Delta \rightarrow \infty$ (che converge nel senso delle distribuzioni ad una delta di Dirac). Ritroviamo quindi che, dall'equazione (15),

$$\langle \Delta x^2 \rangle = \langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2 = \frac{\hbar^2}{4\Delta} + \frac{t^2 \Delta^2}{m^2}, \quad (21)$$

l'indeterminazione in x ad un tempo arbitrariamente prossimo a $t = 0$ diverge per $\Delta \rightarrow \infty$. Questo risultato mostra come nell'istante in cui il sistema viene lasciato evolvere, qualunque informazione sulla precedente localizzazione spaziale del pacchetto viene persa.

6. Ricaviamo la forma esplicita della funzione d'onda $\psi(p, t)$ sfruttando la formula di Baker-Campbell-Hausdorff:

$$\begin{aligned}
& \int_{-\infty}^{+\infty} dp' \langle p | \exp\left(-\frac{i}{\hbar} \left[\frac{p^2}{2m} - ax\right]\right) | p' \rangle \psi(p') = \int_{-\infty}^{+\infty} dp' \langle p | e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{p^2}{2m} t} e^{\frac{i}{\hbar} ax t} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{a}{2m} p' t^2} | p' \rangle \psi(p') = \\
& = \int_{-\infty}^{+\infty} dp' | e^{-at \frac{d}{dp}} \delta(p - p') \rangle e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{p^2}{2m} t} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{a}{2m} p' t^2} \psi(p') = \int_{-\infty}^{+\infty} dp' \langle p - at | p' \rangle e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{p^2}{2m} t} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{a}{2m} p' t^2} \psi(p') = \\
& = e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{p^2}{2m} t} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{a}{2m} (p-at)t^2} \psi(p - at)
\end{aligned} \tag{22}$$

Lo stato iniziale gaussiano al tempo t diventa pertanto

$$\psi(p, t) = \exp\left[\frac{i}{\hbar} \left[-\frac{p^2}{2m} t + \frac{a}{2m} (p - at)t^2\right]\right] \psi(p - at). \tag{23}$$

Questo stato è uno stato in cui il valor medio dell'impulso è stato traslato di una quantità at , in accordo con l'equazione del moto eq. (11). Inoltre, lo stato contiene un termine di onda piana che fa sì che il valor medio della posizione sia non nullo, e dato dal coefficiente di ip nell'onda piana, ossia $\frac{1}{2m} at^2$, in accordo con l'equazione del moto eq. (12). L'allargamento del pacchetto eq. (15) è infine manifestato dal fatto che il coefficiente del termine quadratico nella gaussiana acquisti una parte immaginaria.